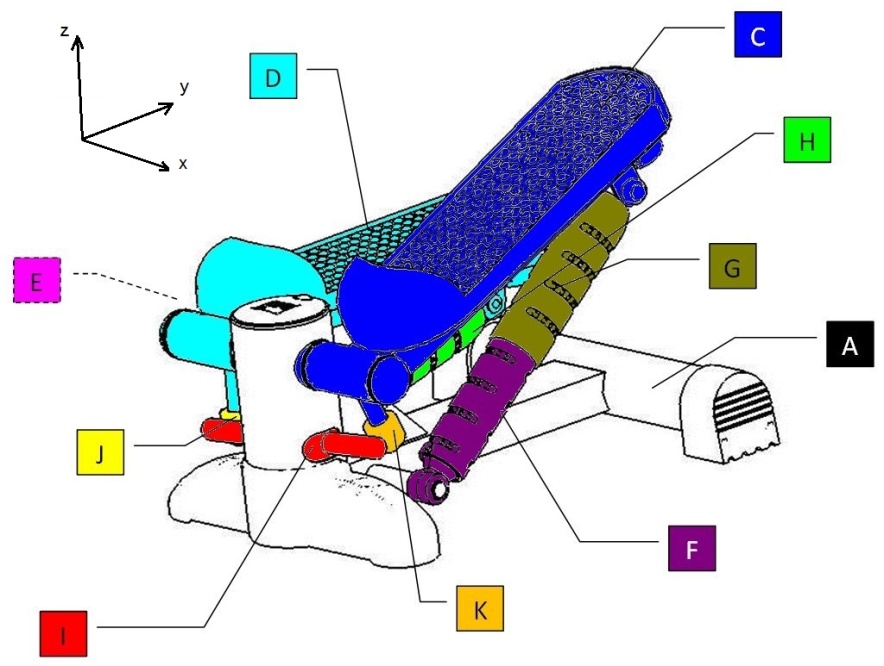
**

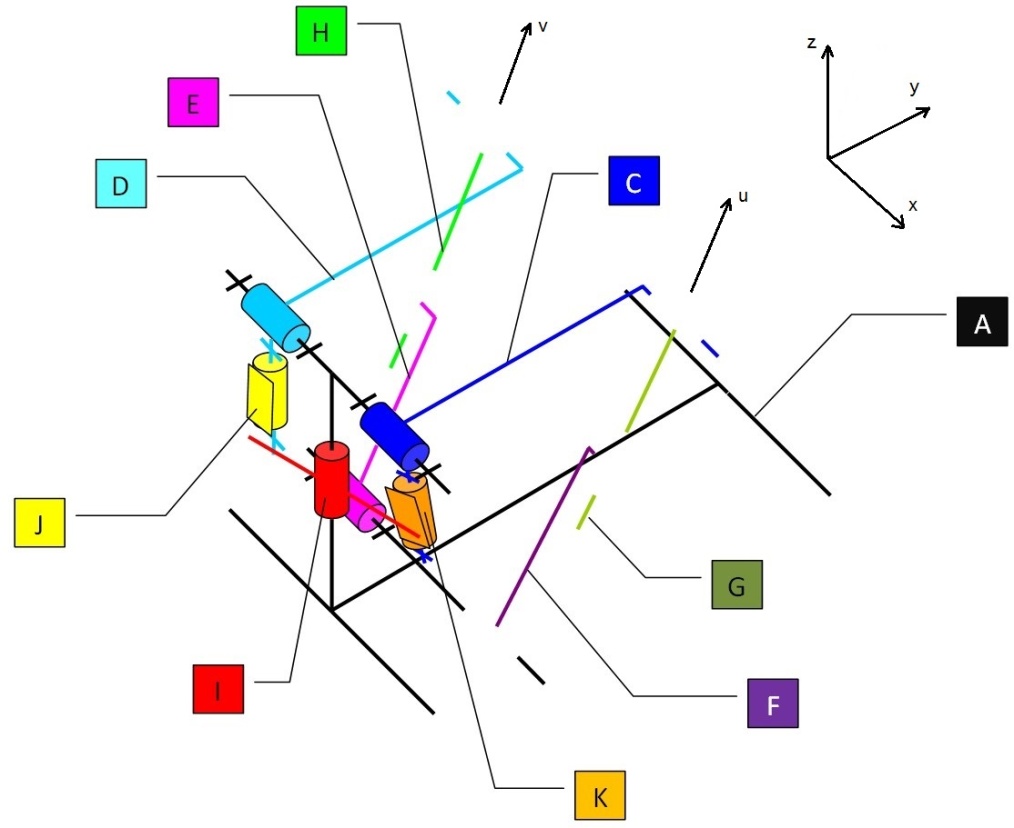
|  |  |
| --- | --- |
|  | *TD*  *Modélisation des liaisons*  *Systèmes*  *Stepper*    *Capteur à levier*    *Ouvre-portail FAAC*  *http://sciences-ingenieur.genevoix-signoret-vinci.fr/* |
| *Compétences abordées :*    *M7 Modéliser les mouvements - Modéliser les actions mécaniques*  *Documents à disposition :*  *Cours sur les liaisons* |

**Exercice n°1 : stepper DOMYOS :**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Liaison**  **étudiée** | **Nom**  **de la liaison** | **Modèle 3D** |
| H / D |  |  |
| H / E |  |  |
| C / G |  |  |
| G / F |  |  |
| F / A |  |  |

**Compléter** le tableau et le schéma 3D ci-dessous :



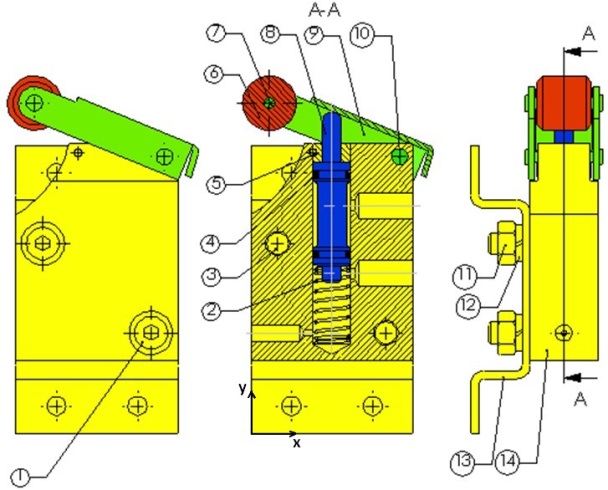


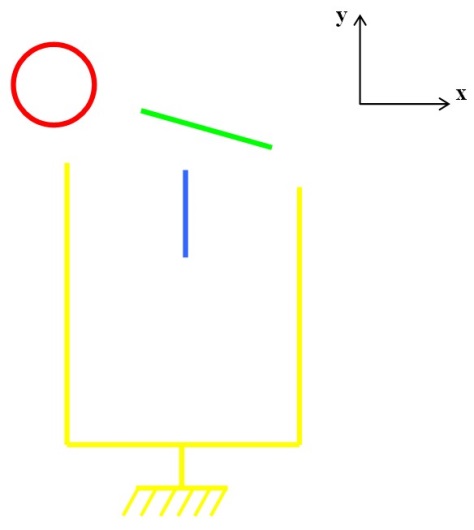
**Schéma 3D :**

**Exercice n°2 : capteur pneumatique à levier :**

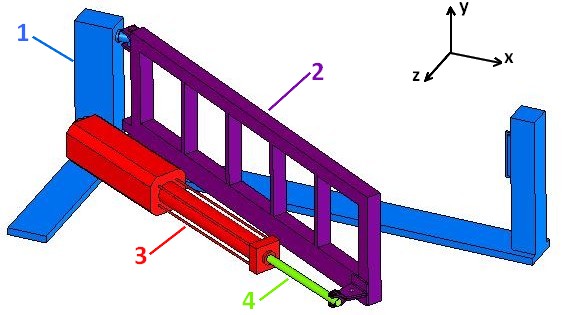
À partir du cours sur la modélisation des liaisons, **compléter** le tableau et les schémas plans et 3D ci-dessous :

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **Liaison**  **étudiée** | **Degrés de**  **liberté** | **Nom**  **de la liaison** | **Torseur**  **statique** | **Modèle plan**  **(x, y)** |
| █ / █ |  |  |  |  |
| █ / █ |  |  |  |  |
| █ / █ |  |  |  |  |
| █ / █ |  |  |  |  |



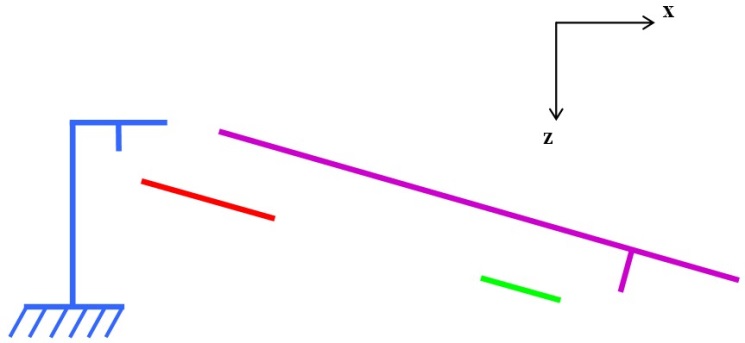


**Schéma 2D :**

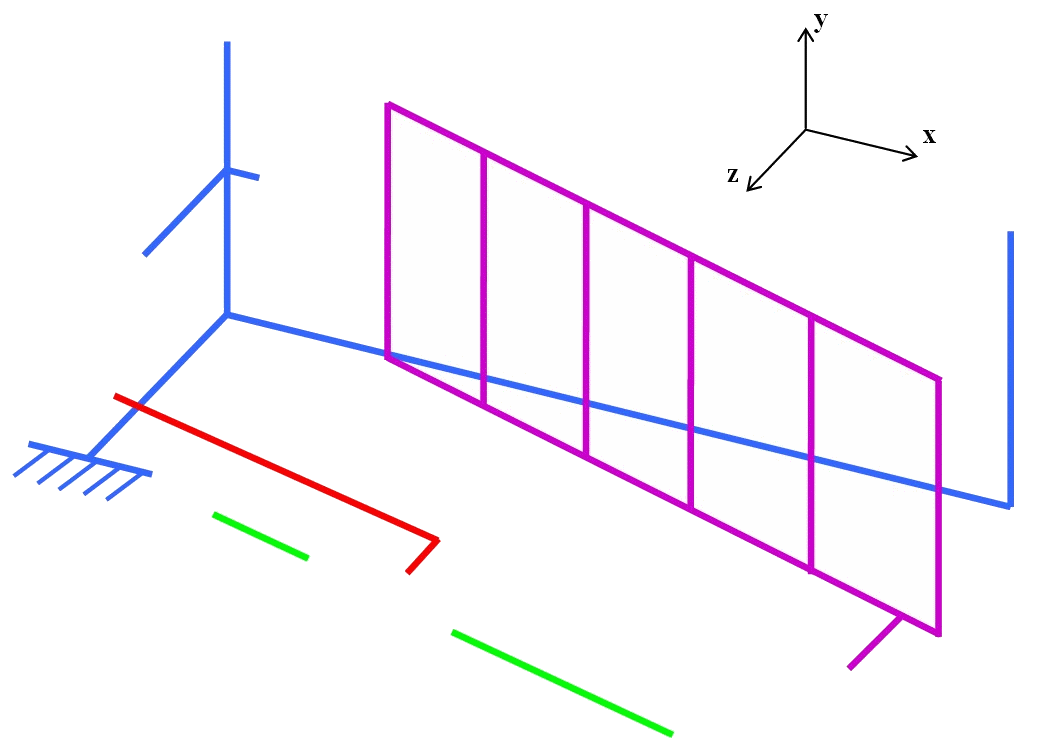
**Exercice n°3 : ouvre-portail FAAC :**

**Compléter** le tableau et les schémas plans et 3D ci-dessous :

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Liaison**  **étudiée** | **Degrés de**  **liberté** | **Nom**  **de la liaison** | **Torseur**  **statique** | **Modèle plan**  **(x, z)** | **Modèle 3D** |
| 2 / 1 |  |  |  |  |  |
| 3 / 1 |  |  |  |  |  |
| 4 / 2 |  |  |  |  |  |
| 3 / 4 |  |  |  |  |  |



**Schéma 2D :**



**Schéma 3D :**